

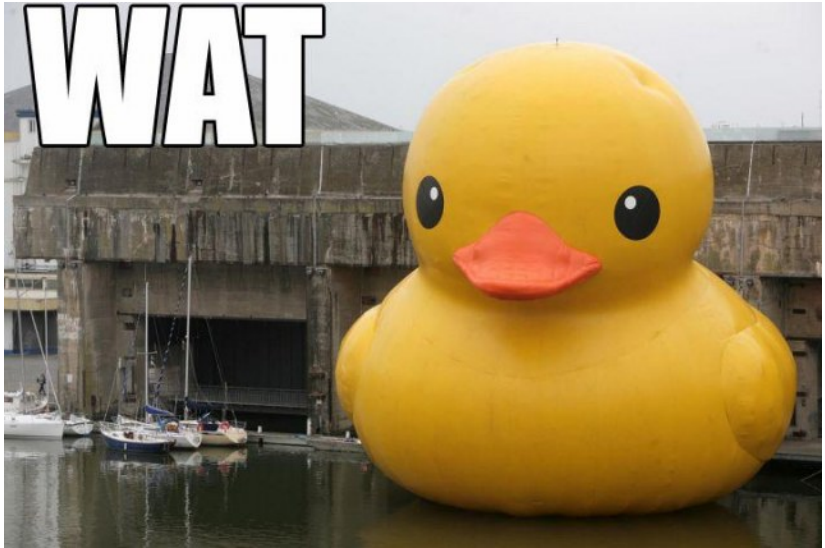
MATLAB kroz primere

Uvod + Vidim plave krugove

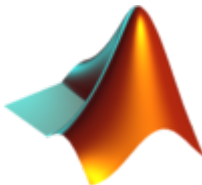
Lazar Mitrović

Matematička gimnazija
NEDELJA INFORMATIKE v2.0

15. decembar 2015.



- ▶ **MATLAB** (**m**atrix **l**aboratory - ne Mathematics laboratory) je programski paket namenjen numeričkim izračunavanjima (ili mu je bar to nekada bila jedina namena)
- ▶ Vuče korene iz 1970-tih, a firma koja ga razvija (MathWorks) to radi još od 1984.
- ▶ Verzija u vreme pisanja ove prezentacije je R2015b



WAT?



- ▶ Razvijen kako bi studenti imali pristup bibliotekama za numerička izračunavanja i linearnu algebru bez potrebe da uče Fortran
- ▶ Brzo našao primenu u nauci i tehnici i počeo ekspanziju oblasti od interesa
- ▶ Trenutno paket zauzima $\sim 8\text{GB}$, radi na svim većim operativnim sistemima (JVM) i sadrži više od 40 toolbox-eva koji proširuju funkcionalnosti osnovnog programa:
Aerospace, Financial, Image Processing, Optimization, Signal Processing, Statistics and Machine Learning, Curve Fitting, Bioinformatics, Filter Design HDL Coder, Simulink, Parallel Computing, Neural Network, Image Acquisition..

Alternative



- ▶ \$135 za kućnu - \$2650 za standardnu licencu (osim za Kembridžovce)
- ▶ Open source alternative: *GNU Octave* i *SciLab* (GPL i GPL compatible)



- ▶ Nisu 100% kompatibilne sa Matlab-om ali možete da kontribjuterujete

<http://www.gnu.org/software/octave/get-involved.html>

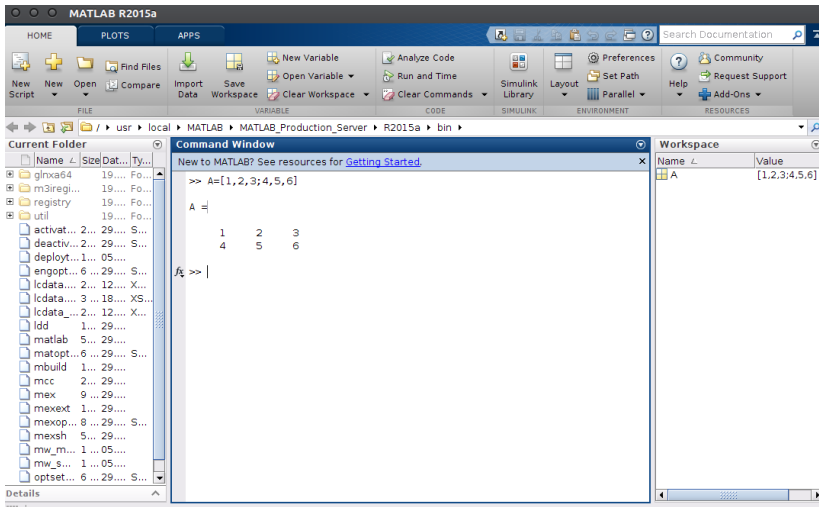
<https://www.scilab.org/development/contribute>



Okruženje

- ▶ Sva podešavanja su dostupna iz konzole (GUI je dodatak*)
- ▶ Postoji path varijabla (kao i u Win32 i *nix sistemima)
- ▶ Workspace sadrži vrednosti svih varijabli i može se izlistati (i grafički i konzolno preko `whos`), a i sačuvati u `*.mat` fajl
- ▶ Ispisivanje vrednosti varijabli može se uraditi dvoklikom na varijablu u workspace-u ili kucanjem imena varijable u konzoli
- ▶ Postoji moćan editor i još moćniji debugger koji se pozivaju preko `edit imefajla.m`
- ▶ Toolbox-evima se pristupa preko stavke APPS na ribonu

** Offtopic: Postoji čak i GUI Builder za vaše projekte*



Jezik



- ▶ Skript jezik (Python, JavaScript, Bash, Batch, GML..)
- ▶ C-olik po sintaksi ali *weakly typed* - implicitno konvertuje tipove
- ▶ Proceduralan i iterativan - ali su petlje vrlo često loša praksa
- ▶ Interpreterski → interpreterska konzola
- ▶ Ekstenzija *.m
- ▶ Interpreter paralelizuje većinu matričnih operacija → što više izbegavati petlje

- ▶ ; na kraju reda nije obavezna, ali zaustavlja output komande u konzolu
- ▶ % označava komentar (samo jednolinijski)
- ▶ Konzola se briše pomoću `clc`, workspace se briše preko `clear all`, a otvoreni prozori gase pomoću `close all`
- ▶ NE MEŠATI `clc` i `clear` (obrisaće vam sve varijable iz projekta)
- ▶ (Odličnu) referencu za funkcije koje vas zanimaju možete naći preko `help imefunkcije`. Samo `help` lista sve funkcije po kategorijama.
- ▶ Kôd većine default funkcija može da se ispiše (`type imefunkcije`) i forkuje (`edit imefunkcije`)

Jezik



- ▶ Sve (skoro) je matrica (olakšava linearnu algebru)
 - » $A = [1, 2, 3; 4, 5, 6]$
 - $A =$

$$\begin{array}{ccc} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{array}$$
- ▶ Indeksiranje počinje od 1
 - » $A(2, 2)$
 - `ans` = 5
- ▶ Case-Sensitive (varijabla `a` nije isto što i varijabla `A`)
- ▶ Operacije sa matricama trivijalne (sabiranje + oduzimanje - množenje * transponovanje .' množenje skalarom .* deljenje skalarom ./ stepenovanje ^ stepenovanje element-wise .^)

- ▶ Jednodimenziona matrica je vektor

» $A = [1, 2, 3]$

$A =$

1 2 3

- ▶ Nadovezivanjem vektora možemo dobiti matricu

» $B = [A; A.*2]$

$B =$

1 2 3

2 4 6

- ▶ Predefinisane matrice su `zeros([brojredova,brojkolona])`
i `ones([brojredova,brojkolona])`

Jezik



- ▶ Vektori se mogu zadavati i preko colon notacije (start:korak:stop), jednolinijski

```
» A = [0:0.1:1]
```

```
A =
```

```
Columns 1 through 7
```

```
0 0.1000 0.2000 0.3000 0.4000 0.5000 0.6000
```

```
Columns 8 through 11
```

```
0.7000 0.8000 0.9000 1.0000
```

- ▶ Većina funkcija kao argument prihvata vektor

```
» B = sin(A)
```

```
B =
```

```
Columns 1 through 7
```

```
0 0.0998 0.1987 0.2955 0.3894 0.4794 0.5646
```

```
Columns 8 through 11
```

```
0.6442 0.7174 0.7833 0.8415
```


- Izdvajanje podmatrice može se vrlo jednostavno vršiti Colon notacijom:

» `C=B(1:5)`

`C =`

`0 0.0998 0.1987 0.2955 0.3894`

- Moguće je i klasično iterativno rešenje (ali je sporije - 69us u odnosu na 7us)

» `D=[]; for (i=1:5) D=[D,B(i)]; end; D`

`D =`

`0 0.0998 0.1987 0.2955 0.3894`

- ▶ Kompleksni brojevi se mogu predstaviti kao $a+bi$ ili $a+bj$
- ▶ $2*i$ nije isto što $i 2i$ (u prvom slučaju i je varijabla dok je u drugom imaginarna jedinica)!!1! Isto važi za j
- ▶ Sve operacije koje su definisane na prethodnim slajdovima su validne i za kompleksne brojeve

- If-else grananja:

```
if r == c
    A(r,c) = 2;
elseif abs(r-c) == 1
    A(r,c) = -1;
else
    A(r,c) = 0;
end
```

- Funkcije:

```
function izlaz = brojjedan(argument)
p=1;
return % nije obavezno, vraća kontrolu roditelju
end;
```

Čudovišne matrice



- Zadatak: *Napisati program koji vraća vrednost date matrice nakon transformacije koja je transponuje a zatim svaki novodobijeni element zameni sa vrednošću sinusa kvadrata tog elementa.*

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 \\ 9 & 7 & 5 & 3 & 1 & -1 & -3 \\ 4 & 8 & 16 & 32 & 64 & 128 & 256 \end{pmatrix}$$

Čudovišne matrice



$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 \\ 9 & 7 & 5 & 3 & 1 & -1 & -3 \\ 4 & 8 & 16 & 32 & 64 & 128 & 256 \end{pmatrix}$$

```
A=[1:7; 9:-2:-3; 2.^(2:8)]
```

```
A.'
```

```
[A.'].^2
```

```
sin([A.'].^2)
```

```
sin([[[1:7; 9:-2:-3; 2.^(2:8)].'].^2])
```

Uradi mi domaći iz analize (nemoj)



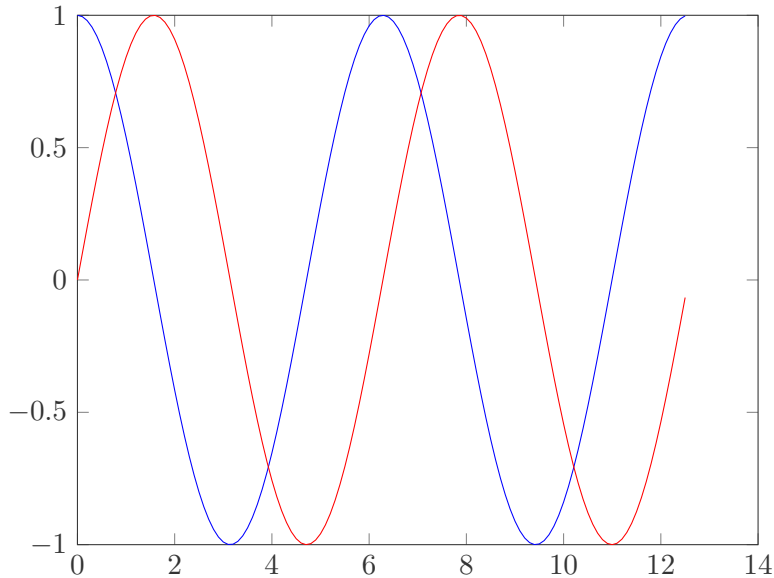
- Zadatak: *Nacrtati grafik sinusne (crvenom) i kosinusne funkcije (plavom) od 0 do 4π*

Uradi mi domaći iz analize (nemoj)



- Zadatak: *Nacrtati grafik sinusne (crvenom) i kosinusne funkcije (plavom) od 0 do 4π*

```
t=[0:0.1:4*pi];  
plava=cos(t);  
crvena=sin(t);  
plot(t,plava,'b')  
hold on  
plot (t,crvena,'r')
```



Predribljaj Eratostena



- Zadatak: *Napisati funkciju koja proverava da li je broj prost*



Predriblaj Eratostena

- Zadatak: *Napisati funkciju koja proverava da li je broj prost*

```
function p = prost(n)
t=floor(sqrt(n));
for m = 2:t
    if mod(n,m) == 0
        p=0;
        return
    end
end;
p=1;
end
```

- Funkcija isprime() je u opštem slučaju do 7x brža (Matlab čuva u memoriji mapu sa često korišćenim prostim brojevima, a one koje ne zna računa paralelizovanjem)

Vidim plave krugove



- Zadatak: *Upasti na Nedelju informatike™*

Hvala na pažnji



Pitanja?

MATLAB kroz primere

IQ sampling i FM demodulacija (kako napraviti radio prijemnik)

Petar Veličković

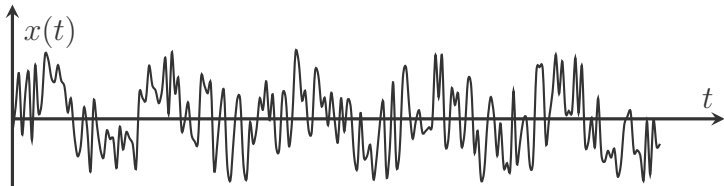
Matematička gimnazija
NEDELJA INFORMATIKE v2.0

15. decembar 2015.



Naš današnji zadatak

- ▶ Želja nam je da dizajniramo jednostavan softverski **radio prijemnik**; program koji učitava snimljene podatke sa radio spektra, i, znajući određene dodatne informacije (npr. sa koje frekvencije odašilje izabrana radio stanica), rekonstruiše originalne informacije koje je ta stanica poslala.



- ▶ MATLAB je, kao što ćemo uskoro videti, izuzetno podesan za ovakav zadatak.

Matematički uvod



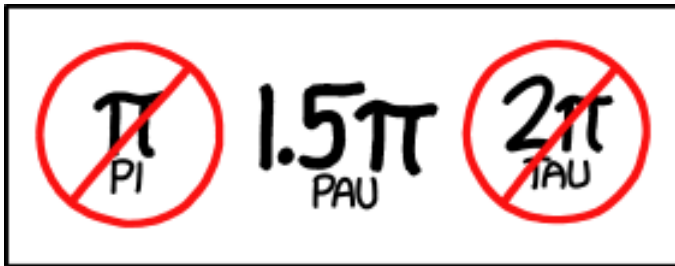
- ▶ Da bi mogli da celokupno prođemo kroz ovu demonstraciju, neophodno je uvesti nekolicinu matematičkih pojmova koje možda niste videli ili koristili ranije.
- ▶ Do kraja školovanja u MG imaćete priliku da se detaljno upoznate sa svim ovim konstrukcijama, tako da nećemo prelaziti potpune definicije—trudiću se da vam sada dam što je minimalniji mogući uvod bez gubljenja jasnoće.

Stepeni i radijani



- ▶ Do sada se određen deo vas verovatno susretao sa uglovima iskazanim isključivo u vidu jedinice *stepena* (pun krug je 360°). Karakteristični uglovi: $0^\circ, 30^\circ, 45^\circ, 60^\circ, 90^\circ, \dots$
- ▶ Međutim, daleko korišćenija jedinica za uglove u matematici su *radijani*—dužine kružnog luka nad datim uglom, ukoliko je poluprečnik kruga 1 (pun krug je 2π). Karakteristični uglovi: $0, \frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{3}, \frac{\pi}{2}, \dots$
- ▶ (Za tauiste, karakteristični uglovi su: $0, \frac{\tau}{12}, \frac{\tau}{8}, \frac{\tau}{6}, \frac{\tau}{4}, \dots$)

Kratko skretanje: π vs. τ (<http://xkcd.com/1292/>)

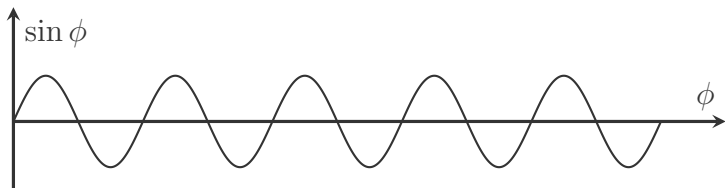


A COMPROMISE SOLUTION
TO THE PI/TAU DISPUTE

Sinusna funkcija



- **Sinusna funkcija**, $\sin \phi$, predstavlja vrednost ordinate tačke na krugu poluprečnika 1 sa centrom u koordinatnom početku, kada je ugao između x -ose i linije koja spaja centar sa tačkom jednak ϕ .

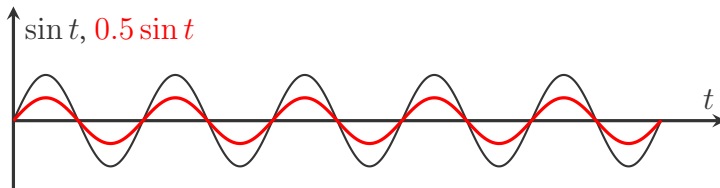


- Ova funkcija je uvek u intervalu $[-1, 1]$, periodična sa periodom 2π , i važi $\sin 0 = 0$.

Generalizovane sinusne funkcije



- ▶ Ovaj osnovni oblik sinusne funkcije možemo menjati na nekoliko načina; generalni oblik je $A \sin(\omega t + \varphi)$.

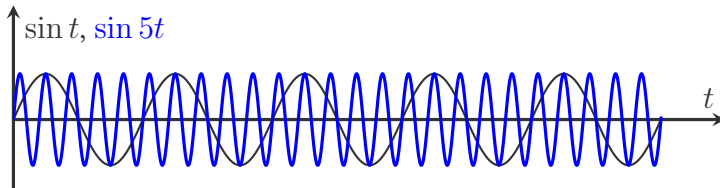


- ▶ Parametar A (**amplituda**) kontroliše interval vrednosti funkcije (postaje $[-A, A]$).

Generalizovane sinusne funkcije



- ▶ Ovaj osnovni oblik sinusne funkcije možemo menjati na nekoliko načina; generalni oblik je $A \sin(\omega t + \varphi)$.

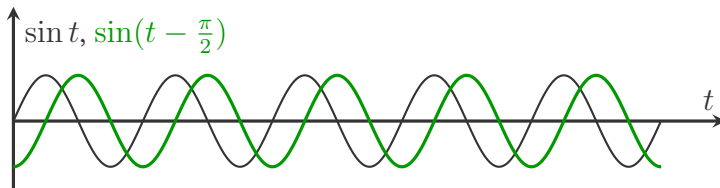


- ▶ Parametar ω (**ugaona frekvencija**) kontroliše period funkcije (postaje $\frac{2\pi}{\omega}$).
- ▶ Često se koristi smena $\omega = 2\pi f$; tada period možemo izraziti kao $\frac{1}{f}$, i f se naziva *frekvencijom*.

Generalizovane sinusne funkcije



- ▶ Ovaj osnovni oblik sinusne funkcije možemo menjati na nekoliko načina; generalni oblik je $A \sin(\omega t + \varphi)$.



- ▶ Parametar φ (**faza**) kontroliše početnu vrednost funkcije (u tački $t = 0$).
- ▶ Specijalno, funkcija koja kasni $\frac{\pi}{2}$ (90°) za sinusnom funkcijom se naziva *kosinusom*: $A \cos(\omega t) = A \sin(\omega t + \frac{\pi}{2})$.



Koordinatni sistemi (u jednom slajdu!)

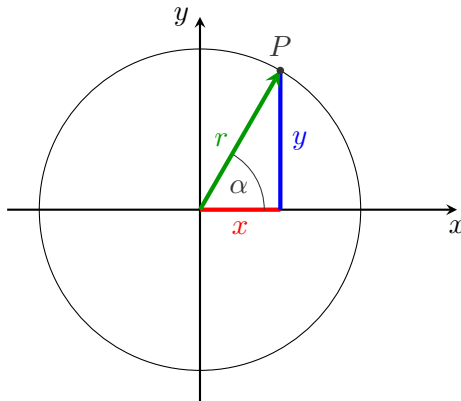
- ▶ U **pravouglom** (Dekartovom) koordinatnom sistemu tačku P predstavljamo pomoću x i y .
- ▶ U **polarnom** koordinatnom sistemu tačku P predstavljamo pomoću r i α .
- ▶ Prelaz iz jednog sistema u drugi:

$$x = r \cos \alpha$$

$$y = r \sin \alpha$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\tan \alpha = \frac{y}{x}$$



Izvodi i integrali



- ▶ U sklopu ove demonstracije, u par navrata biće spominjani *izvodi i integrali*. *Here Be Dragons?*
- ▶ Na sreću, jedino što treba da zapamtite su sledeće tri stvari:
 - ▶ Izvod, $f'(x)$, odgovara “brzini promene” funkcije $f(x)$ u tački x .
Možemo ga približno izračunati kao

$$f'(x) \approx \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$$

za neko malo Δx ;

- ▶ Određeni integral, $\int_a^b f(x) dx$, odgovara površini ispod grafika funkcije $f(x)$ na intervalu $x \in (a, b)$;
- ▶ Izvod i integral su *inverzni operatori*—vrlo grubo govoreći, jedan “poništava” drugog i obratno.

Radio odašiljači



- ▶ Na radio stanici, mikrofonski pretvara zvuk (audio talase) u električni signal.
- ▶ Ove signale ne možemo direktno slati; antene na prijemnicima bi morale da budu **ogromne** da uhvate ove (relativno niske) frekvencije. Takođe, moramo paziti na to da nema interferencije između različitih radio stanica koje odašilju u isto vreme.

Modulacija



- Problem se rešava tako što, umesto originalnog talasa, šaljemo talas na nekoj mnogo višoj frekvenciji (do ~ 100 MHz za FM). Svaka radio stanica dobija neku frekvenciju na kojoj sme da odašilje (kao i određen prostor oko te frekvencije).



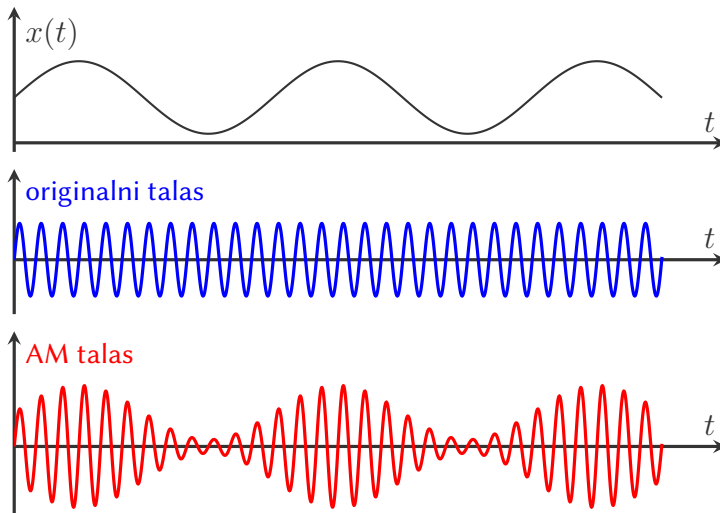
- Ovaj talas ćemo izmeniti (**modulirati**) na neki način koji sadrži informacije o originalnom zvučnom talasu.
- Dva najčešća načina modulacije su **amplitudna modulacija** (AM) i **frekvencijska modulacija** (FM).



Amplitudna modulacija (AM)

- ▶ Pretpostavimo da je radio talas originalno oblika $\sin(2\pi ft)$, gde je f frekvencija na kojoj stanica odašilje.
- ▶ Ukoliko želimo da pošaljemo signal $x(t)$ (za koji ćemo pretpostaviti da stalno važi $x(t) \geq 0$) amplitudnom modulacijom, poslaćemo talas $x(t) \sin(2\pi ft)$ (jačina signala menja amplitudu talasa).

Amplitudna modulacija (AM)



Arktički majmuni (AM)





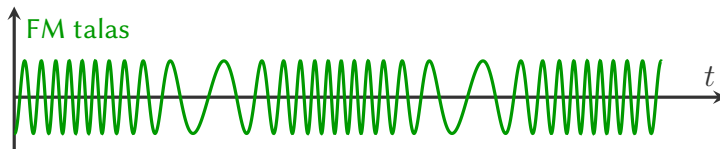
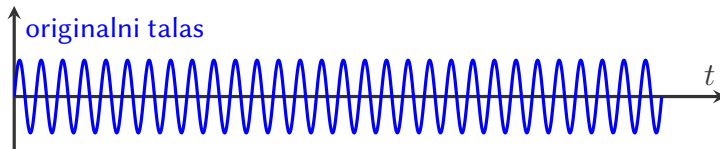
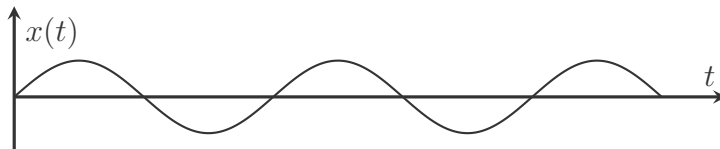
Frekvencijska modulacija (FM)

- ▶ AM radio je danas uglavnom zapostavljen u korist FM radija, zato što je ranjiv na spoljašnje zvuke, koji mogu da promene registrovanu amplitudu talasa (npr. grmljavina).
- ▶ Kod frekvencijske modulacije, amplitudu signala držimo konstantnom, dok se frekvencija menja u zavisnosti od jačine signala. Za originalni talas oblika $\sin(2\pi ft)$ i dozvoljeno odstupanje f_Δ , odgovarajući FM talas za signal $x(t)$ (ograničen sa $|x(t)| \leq 1$) je

$$\sin \left(2\pi ft + 2\pi f_\Delta \int_0^t x(\tau) d\tau \right)$$

- ▶ Naravno, ovo zahteva širi pojas frekvencija na kojoj radio stanica sme da odašilje signal u odnosu na AM.

Frekvencijska modulacija (FM)

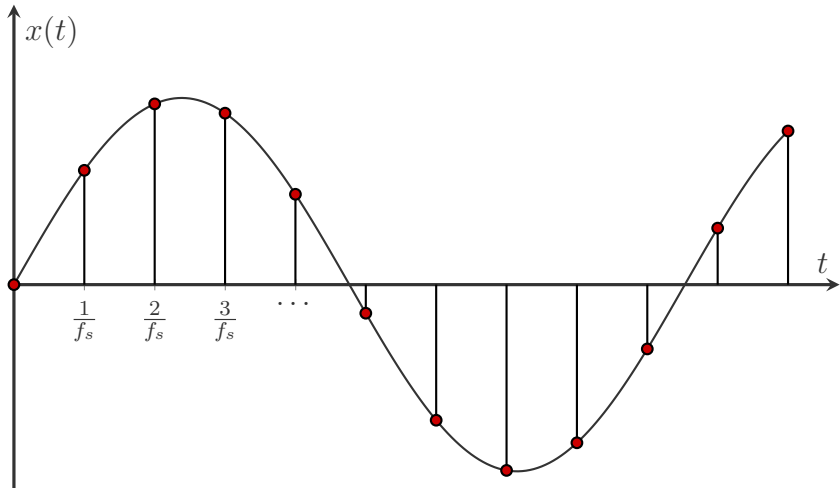


Sampling



- ▶ Sada želimo da vršimo obradu ovih signala u softveru. *Kako predstaviti sve podatke o nekom neprekidnom signalu u memoriji računara?*
- ▶ Odgovor: *ne čuvamo ceo signal*, već beležimo vrednosti njegove funkcije u određenim tačkama!
- ▶ **Sampling** (grub prevod: *uzorkovanje*) funkcije sa frekvencijom f_s herca podrazumevanje beleženje vrednosti funkcije na svakih $\frac{1}{f_s}$ sekundi.
- ▶ *Nikvistova teorema (Nyquist's sampling theorem)* kaže da, za dovoljno veliku vrednost f_s , **možemo kompletno rekonstruisati ceo signal** iz ovog niza vrednosti!

Sampling



IQ sampling



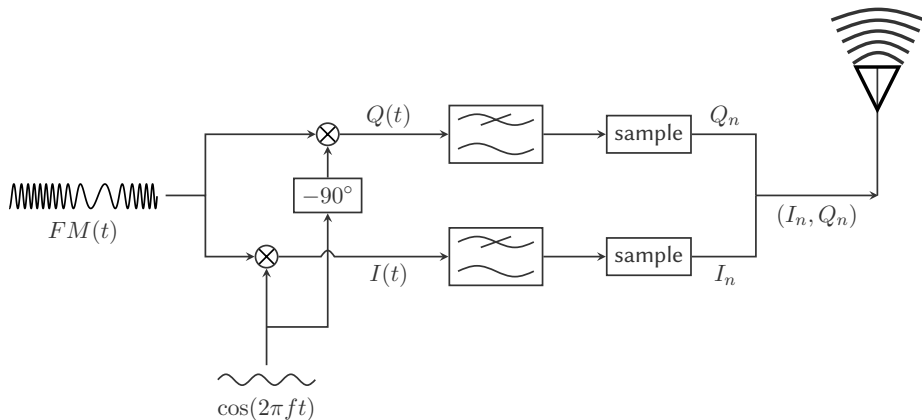
- ▶ Frekvencija kojom moramo vršiti samplovanje da bismo mogli da rekonstruišemo signal je proporcionalna najvišoj frekvenciji signala; za FM radio signale ovo je bespotrebno veliko (morali bismo samplovati na frekvenciji ~ 200 MHz da bismo izvukli korisne informacije iz nekoliko kHz).
- ▶ Jedan od načina da se neophodna frekvencija smanji je da se, umesto direktnog samplovanja signala, vrši **IQ sampling**.

IQ sampling, *cont'd*



- ▶ IQ sampling podrazumeva snimanje dva signala koji zavise od signala $FM(t)$ odjednom:
 - ▶ $I(t) = FM(t) \cos(2\pi ft)$;
 - ▶ $Q(t) = FM(t) \sin(2\pi ft)$,gde je f frekvencija sa koje odašilje radio stanica.
- ▶ Pre samplovanja, ova dva signala se propuštaju kroz **nisko-propusni filter** (*low-pass filter*), koji eliminiše sve “visoko frekventne” elemente tih signala.

Kolo za IQ sampling



Šta zapravo dobijamo?



- Koristićemo dva trigonometrijska identiteta:

$$\sin(x) \cdot \cos(y) = \frac{1}{2} \sin(x - y) + \frac{1}{2} \sin(x + y)$$

$$\sin(x) \cdot \sin(y) = \frac{1}{2} \cos(x - y) - \frac{1}{2} \cos(x + y)$$

- Podsetnik:

$$FM(t) = \sin \left(2\pi f t + 2\pi f_{\Delta} \int_0^t x(\tau) d\tau \right)$$

Šta zapravo dobijamo? (*cont'd*)



- Odavde možemo zaključiti (precrtane izraze eliminiše filter):

$$\begin{aligned}
 I(t) &= FM(t) \cos(2\pi ft) \\
 &= \frac{1}{2} \sin \left(2\pi f_{\Delta} \int_0^t x(\tau) d\tau \right) + \frac{1}{2} \sin (\cancel{4\pi ft} + 2\pi f_{\Delta} \dots) \\
 Q(t) &= FM(t) \sin(2\pi ft) \\
 &= \frac{1}{2} \cos \left(2\pi f_{\Delta} \int_0^t x(\tau) d\tau \right) - \frac{1}{2} \cos (\cancel{4\pi ft} + 2\pi f_{\Delta} \dots)
 \end{aligned}$$

- Ostali smo sa dva signala koja ne mogu imati veću frekvenciju od $f_{\Delta} \ll f$, tako da možemo samplovati sporije.

FM demodulacija iz IQ podataka



- ▶ Kako iz IQ podataka, samplovanih na frekvenciji f_s , sada izvući originalni signal $x(t)$?
- ▶ Primetiti da $I(t)$ i $Q(t)$ određuju tačku čije su koordinate u polarnom sistemu tačno: $r = \frac{1}{2}$, $\alpha = 2\pi f_\Delta \int_0^t x(\tau) d\tau$.
- ▶ Pošto je $x(t)$ u izrazu za polarni ugao α dat unutar *integrala*, možemo ga (do na konstantu) izvući kao *izvod* tog ugla! Tačnije:

$$\alpha_n = \arctan \frac{Q_n}{I_n}$$
$$x_n = \frac{\alpha_{n+1} - \alpha_n}{\Delta t} = (\alpha_{n+1} - \alpha_n) \cdot f_s$$

Demo



- ▶ Za današnju demonstraciju, napravićemo jednostavan radio prijemnik u MATLAB-u.
- ▶ Kao ulazne podatke, naš prijemnik prima IQ podatke sa radio stanice, samplovane na 240 kHz; podaci su snimljeni tačno na centralnoj frekvenciji radio stanice *BBC Radio Cambridgeshire*, tako da ne moramo raditi dodatne manipulacije podataka.
- ▶ Izlaz prijemnika treba da bude .wav fajl koji odgovara početnom signalu poslatom sa stanice.

Kompletan MATLAB izvorni kod



```
% PARAMETERS
```

```
f_sample = 240000;
```

```
f_filter = 16000;
```

```
f_output = 48000;
```

```
% READ IQ DATA
```

```
f = fopen('iq-fm-96M-240k.dat', 'r', 'ieee-le');
```

```
c = fread(f, [2, inf], '*float32');
```

```
fclose(f);
```

```
I = c(1,:);
```

```
Q = c(2,:);
```




Kompletan MATLAB izvorni kod, *cont'd*

% FM DEMODULATION

```
angles = atan2(Q, I);  
d_alpha = diff(angles);  
X = unwrap(d_alpha) * f_sample;
```

% LOW-PASS FILTER

```
Wn = f_filter / (0.5 * f_sample);  
[b, a] = butter(5, Wn, 'low');  
f_X = filter(b, a, X);
```

% DOWNSAMPLE, NORMALISE

```
f_X_down = f_X(1:5:end);  
f_X_norm = f_X_down / max(f_X_down);  
audiowrite('radio_out.wav', f_X_norm, f_output);
```

MATLAB kroz primere

Probijanje PayPal HIP-a

Nikola Nedeljković

Matematička gimnazija
NEDELJA INFORMATIKE v2.0

15. decembar 2015.

Šta je HIP?



- ▶ HIP (*Human Interactive Proof*) je metod korišćen za automatsko razlikovanje legit čoveka od maliciozne mašine.
- ▶ Naziv HIP se preferira u odnosu na naziv CAPTCHA (*Completely Automated Public Turing test to tell Computers and Humans Apart*), sa kojim ste verovatno upoznati.

Enter the code as
shown below:



Type the characters you see in the yellow box into the text field.

Osobine HIP-a



- ▶ HIP treba da bude lako generisan od strane mašine i lako rešiv od strane čoveka.
- ▶ Takodje, rešavanje ovog HIP-a bi za svaku drugu mašinu(logično) trebalo da bude nemoguće ili jako teško.
- ▶ Dakle, treba pronaći težak *AI* problem koji će čovek da reši bolje od mašine.
- ▶ Neki od tih problema su *natural language processing, character recognition, image understanding...*

Metod rada



- ▶ U ovoj MATLAB demonstraciji za probijanje PayPal HIP-a koristimo standardni OCR(*Optical character recognition*) proces.
- ▶ OCR predstavlja proces prevodjenja napisanih ili odštampanih slika u format razumljiv mašinama.
- ▶ OCR proces se može podeliti u tri glavna dela: obrada(*pre-processing*), segmentacija(*segmentation*) i klasifikacija(*classification*).



Tipovi slike(ukratko)



- ▶ Kao što znate slike su sastavljene od piksela koji su u računaru predstavljeni bitovima.
- ▶ Binarna(*binary image*, crno-bela) slika uzima za vrednost svakog piksela jedan bit(koji može biti *on* ili *off*).
- ▶ Kod *Grayscale* slike je svaki piksel predstavljen jednim bajtom(tj. može uzimati 256 vrednosti).
- ▶ RGB(*red-green-blue*) slika je kombinacija tri '*grayscale*' slike u ovim bojama.
- ▶ Kako redom izgledaju sve, videćemo kroz obradu HIP-a.

Neke tehnike obrade



- ▶ U slučaju loseg papira, stampaća, skenera slika može sadržati dosta šumova(*noise*).
- ▶ Zaostali 'šumovi' na slici mogu da se uklone filtriranjem slike.
- ▶ *Thresholding* je proces postavljanja svih vrednosti vecih od određene na *on*, a manjih na *off* i cesto se koristi kao metod 'binarizovanja' slike.
- ▶ *Thresholding*-om se takodje može ukloniti zvuk, ako neki pikseli imaju vrlo velike ili male vrednosti.

Obrada slike



- ▶ Prva slika sa kojom se susrećemo je RGB. Potrebno ju je pretvoriti u *grayscale*. To, kao i mnoštvo drugih stvari kojima ćemo se kasnije koristiti se u MATLAB-u radi vrlo lagano.



- ▶ $greyScale = rgb2gray(i)$; i dobijamo:



- ▶ Zatim 'binarizujemo' sliku i otklanjamo šumove 'thresholdovanjem'.
- ▶ $thresholded = greyScale < 30$;



Obrada slike - nastavak



- ▶ Nakon toga se izvršava dodatno 'čišćenje' kojim se uklanjaju pikseli iz redova čija je suma piksela jako mala, i 'bounding' kojim se okružuje 'on' deo slike.

```
rows = size(thresholded, 1); % SIZE prva dimenzija
row = 1;
while (row < rows)
    rowSum = sum(thresholded(row,:));
    if (rowSum < 5 && rowSum > 0)
        thresholded(row,:) = 0;
    end
    row = row + 1;
end
bb = regionprops(double(thresholded), 'BoundingBox'); % BOUNDING
bounded = imcrop(thresholded, bb.BoundingBox);
end
```



- ▶ Poslednja slika se predaje segmenteru.

Cilj i tipovi segmentacije



- ▶ Proces segmentacije koji ovde radimo predstavlja podelu slike na više slika od kojih svaka sadrži tačno jedan karakter.
- ▶ Postoje dva pristupa segmentaciji koja se mogu primeniti.
- ▶ Pristup disekcijom (*Dissection Approach*) podrazumeva podelu slike zasnovanu na osobinama karaktera kao što su visina, širina, rastojanje od susednih karaktera..., nakon čega sledi klasifikacija karaktera. Pri ovoj demonstraciji ćemo koristiti ovaj pristup.
- ▶ Pristup klasifikacijom - Kroz sliku se iterativno traže komponente koje najviše liče već poznatim 'klasama' alfabeta.

Kako segmentovati?



- Kako biste vi, koristeći bit reprezentaciju slike, podelili sliku na odgovarajuće segmente karaktera?

Kako segmentovati?



- ▶ Kako biste vi, koristeći bit reprezentaciju slike, podelili sliku na odgovarajuće segmente karaktera?
- ▶ Neki od mogućih načina segmentacije:
- ▶ Projekcijama(horizontalne i vertikalne)
- ▶ Vertikalna(horizontalna) projekcija predstavlja jednostavno brojanje *on* piksela u kolonama(redovima). Ako je vrednost vertikalne projekcije jako mala ta kolona je kandidat za podelu slike. Mi ćemo koristiti ovaj metod.
- ▶ Kolone koje dele sliku se mogu naći i kao '*peakovi*' izvoda vertikalnih projekcija.
- ▶ Povezane komponente(grafovi)?
- ▶ Mogući problemi?

Bitne osobine PayPal HIP-a za segmentaciju



- ▶ Proces segmentacije je olakšan jer svaki HIP ima tačno 5 karaktera.
- ▶ Eksperimentalno je utvrđeno da je svaki karakter širok bar 10 piksela.
- ▶ Više karaktera - veće šanse za grešku.

Segmentacija slike - kod



- Input predat segmenteru i vertikalne projekcije, redom:



```
[rows cols] = size(bounded);  
col=3;  
startCol = 1;  
charIndex = 1;  
while(col < cols) % do kraja slike  
col = col + 10;  
while (col+2 <= cols) && (sum(sum(bounded(:,col:col+2))) > 0) % dok nije prazna kolona  
col = col + 1;  
end  
a = imcrop(bounded, [startCol 1 (col - startCol) rows]); % koordinate pravougaonika  
% Pad out to 20 rows and 20 cols with 0's  
[charRows charCols] = size(a);  
a = padarray(a, [(20 - charRows) (20 - charCols)], 'post');  
retVal(:,charIndex) = a;  
charIndex = charIndex + 1;  
col = col + 1;  
startCol = col;  
% Napred dok je belo  
while (col <= cols) && (sum(sum(bounded(:,col))) == 0)  
col = col + 1;  
startCol = startCol + 1;
```

Rezultat segmentacije



- ▶ Nakon segmentacije:



- ▶ Nakon popunjavanja(zbog klasifikacije):



- ▶ Ove slike se predaju klasifikatoru.

Postupak treniranja



- ▶ Kako bi mogla da se izvrši klasifikacija prvo moramo napraviti templejt fajlove, pomoću kojih ćemo kasnije prepoznati slike koje je poslao segmenter.
- ▶ Templejt fajlovi su napravljeni na osnovu 20 trening HIP-ova iz direktorije 'training'.
- ▶ HIP-ovi su *randomly* odabrani i u sebi sadrže sve karaktere(sem l,0,Q,O i 1 koje PayPal ionako ni ne koristi).
- ▶ Neka sa s_i^c predstavljamo matricu karaktera c
- ▶ Kako se neko slovo može pojavljivati više puta, konačna matrica t^c (templejt) karaktera c se računa po formuli

$$t^c = \left(\sum_{i=1}^n s_i^c \right) / n$$

Treniranje - kod



- ▶ Sve primere iz 'training' direktorije takodje obradjujemo i segmentiramo.
- ▶ *for i=1:numTrainingSamples*
bounded = preprocess(imread(filename));
chars = segment(bounded);
- ▶ Zatim dodajemo na templejt matricu i tražimo aritmetičku sredinu(*asciiiz* je indeks karaktera).
- ▶ *templates(:, :, asciiiz) = templates(:, :, asciiiz) + chars(:, :, i);*
counts(asciiiz) = counts(asciiiz) + 1;
end
for i=1:36
templates(:, :, i) = templates(:, :, i) / counts(i);

Klasifikatori



- ▶ Prilikom klasifikacije želimo da što bolje povežemo zadate slike iz segmentera sa odgovarajućim templejtom.
- ▶ Svaki karakter(matricu) dobijen iz segmentera i templejtove možemo predstaviti *feature* vektorom.
- ▶ Tada najsličniji vektori predstavljaju najsličnije karaktere.
- ▶ Koeficijent koorelacije(*CORR2*) izmedju dve matrice i i j racunamo kao

$$\frac{\sum_m \sum_n (i_{mn} - i_{sr})(j_{mn} - j_{sr})}{\sqrt{(\sum_m \sum_n (i_{mn} - i_{sr})^2)(\sum_m \sum_n (j_{mn} - j_{sr})^2)}}$$

gde su i_{sr} i j_{sr} srednje vrednosti matrica i i j .

Klasifikatori - nastavak



- ▶ Što je koeficijent korelacije veći to su dve predate matrice sličnije.
- ▶ Prema *Cauchy-Schwartz*-u vidimo da je maksimalna vrednost koeficijenta korelacije 1.
- ▶ *Feature* vektor može biti broj *on* piksela.
- ▶ Takodje, za *feature* vektor možemo uzeti vertikalne projekcije.
- ▶ Ovde je za *feature* vektor uzeta cela matrica dobijena od segmentera, jer su tako dobijeni najbolji rezultati, i na nju je primenjeno računanje koeficijenta koorelacije zadatog po prethodnoj formuli.
- ▶ Ukupnu pouzdanost za klasifikaciju dobijamo kao prozvod 5 maksimalnih koeficijenata koorealcije.

Kod - isječak



```
confidence = 1.0;
for i=1:5 % za svaki char
allCorrs = zeros(1, 36);
for j=1:36 % za svaki templejt
temp = templates(:, :, j);
in = chars(:, :, i);
allCorrs(j) = corr2(temp, in); % CORRCOEf za [char, templejt]
end
index = find(allCorrs == max(allCorrs), 1); % najveće poklapanje
confidence = max(allCorrs) * confidence;
end
```



Demo



- ▶ Pomoću funkcije *recognizeAll.m* puštamo prepoznavanje svih slika iz direktorijuma 'test'
- ▶ Ispisujemo rezultate...

```
charAcc = charCorrect / (charCorrect + charWrong);  
hipAcc = hipCorrect / numTestingSamples;  
avgConfidence = sum(confidences) / numTestingSamples;  
minConfidence = min(confidences);  
fprintf('Character Accuracy: %f\n', charAcc);  
fprintf('HIP Accuracy: %f\n', hipAcc);  
fprintf('Average confidence: %f\n', avgConfidence);  
fprintf('Minimum confidence: %f\n', minConfidence);
```

XKCD



TO COMPLETE YOUR WEB REGISTRATION, PLEASE PROVE
THAT YOU'RE HUMAN:

WHEN LITTLEFOOT'S MOTHER DIED IN THE ORIGINAL
'LAND BEFORE TIME,' DID YOU FEEL SAD?

☐ YES

☐ NO

(BOTS: NO LYING)

-
- Svi materijali cele prezentacije **MATLAB kroz primere** mogu se naći na linku
<https://github.com/mgcsweek/MATLAB-Examples>.